

Jméno PŘÍJMENÍ

Doplňte požadované informace, na konci hodiny uložte jako ZIP (prijmeni_jmeno.zip) a odevzdejte na místo zvolené vyučujícím.
(Vyplněný pracovní list .pdf + .jpg vizualizací analýz)

Část 1 – Kartometrická analýza v MapAnalyst

V prostředí sw MapAnalyst proveďte následující úkoly:

1. Název mapy:

2. Základní statistika mapy:

a) Průměrné měřítko mapy:

(Hodnotu srovnejte s hodnotami vypočtenými v minulém cvičení)

b) Počet párů srovnávacích bodů:

	Helmertova transformace	Afinní pětiprvková transformace	Afinní šestiprvková transformace	Robustní Helmertova
Průměrná rotace mapy:				
Směrodatná odchylka:				
Střední hodnota polohové chyby:				
Počet srovnávacích bodů:				

3. Zvolte nejvhodnější transformaci a vizualizujte:

a) Deformační síť mapy:

b) Vektorů posunů:

c) Izolinií měřítka:

d) Izolinií rotace:

Izolinie měřítka mapy si vyexportujte ve formátu .shp

Část 2 – Kartometrická analýza v ArcMap

V prostředí sw ArcGIS proveďte následující úkoly:

Vždy uveďte přesný postup řešení:

- 1. Vizualizaci** výsledků proveďte v programu ArcGIS. Využijte nadstavby SpatialAnalyst a 3D Analyst. Data staré mapy exportujte do SHP, v atributové tabulce doplňte informace o souřadnici z nezbytné pro vytvoření 3D modelu.
- 2. Funkcí TopoToRaster** z těchto dat vygenerujte rastrový model. Vzniklý 3D model zachycuje závislost měřítka (případně i stočení mapy) na geografické poloze bodu.
- 3. S využitím nadstavby** 3D Analyst nad modelem generujte izočáry měřítka, jejich popis vytvořte v nadstavbě Maplex.

Část 3 – Zhodnocení mapy

- ✓ Shodují se vypočtené hodnoty měřítka mapy z minulého cvičení s vašimi dnešními výsledky?
- ✓ **Stručně zhodnoťte a shrňte poznatky získané o mapě pomocí vizualizací polohových nepřesností**